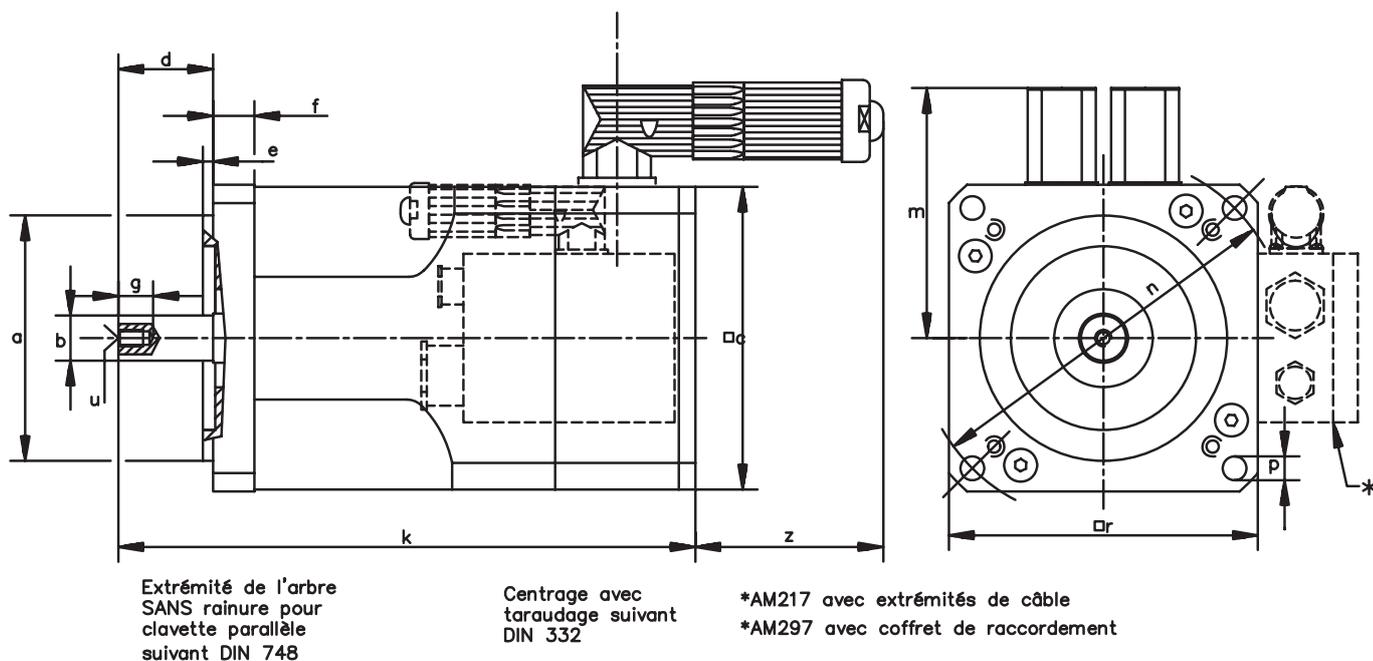


Servomoteurs synchrones AM217...AM297

BECKHOFF

- Les servomoteurs sont des appareils de haute précision. Surtout la bride et l'arbre peuvent être déformés lors du placement des paliers et pendant le montage. Evitez, pour cette raison, d'appliquer trop de force.
- Utilisez, dans tous les cas, le filetage de serrage prévu dans l'arbre du moteur afin de monter les embrayages, roues d'engrenage ou poulies.
- Il est absolument nécessaire d'assurer la mise à la terre correcte de la carcasse du moteur en utilisant la barre PE dans l'armoire de commande en tant que potentiel de référence.
- Si possible, n'utilisez que des pinces de serrage ou des embrayages sans jeu et entraînés par friction, par exemple ceux fabriqués par Baumann&Cie, Gerwah, Jacob, KTR ou Ringspann.
- Lorsque vous utilisez des courroies dentées, il ne faut pas dépasser les forces radiales admissibles.
- Evitez, en tout cas, un dimensionnement hyperstatique des paliers de l'arbre du moteur, ce qui est provoqué par un embrayage rigide et par l'utilisation de paliers supplémentaires.

Dimensions



	a _{js}	b	c	d	e	f	g	k	k(0001)	m	n	p	r	u	z
	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm	mm		mm
AM217S AM217M	25	6 _{h6}	37	16	2		—	99 115	—	50,5	32	M3x7	37	—	—
AM227L	40	9 _{k6}	50	20	2,5	7	—	172	205	62,5	63	5,8	55	—	80
AM247M	80	14 _{k6}	74	30	3	9	10	199	232	69,5	100	5,8	86	M4	80
AM257K AM257L	95	19 _{k6}	97	40	3	10	14	195 326	230 358	81	115	9	105	M5	80
AM277M	130	24 _{k6}	127	50	3,5	11	20	355	398	—	165	11	142	M8	80
AM297M	180	32 _{k6}	190	58	4	13	22	356	400	—	215	14	190	M10	—

Données techniques

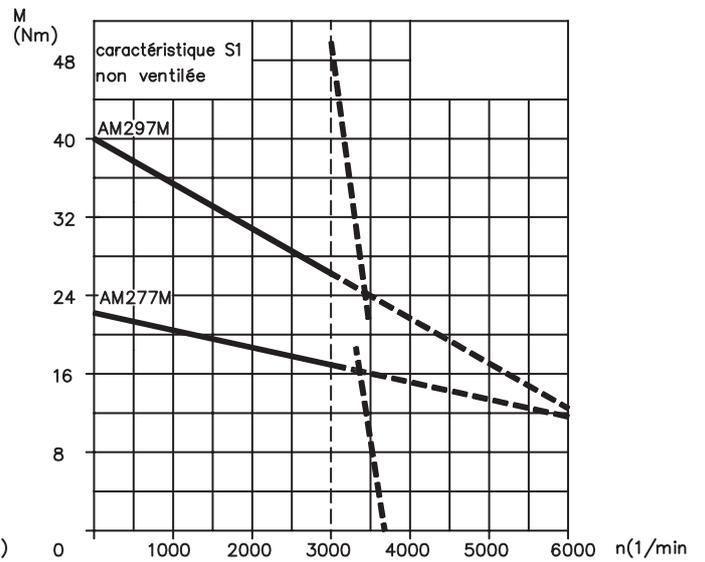
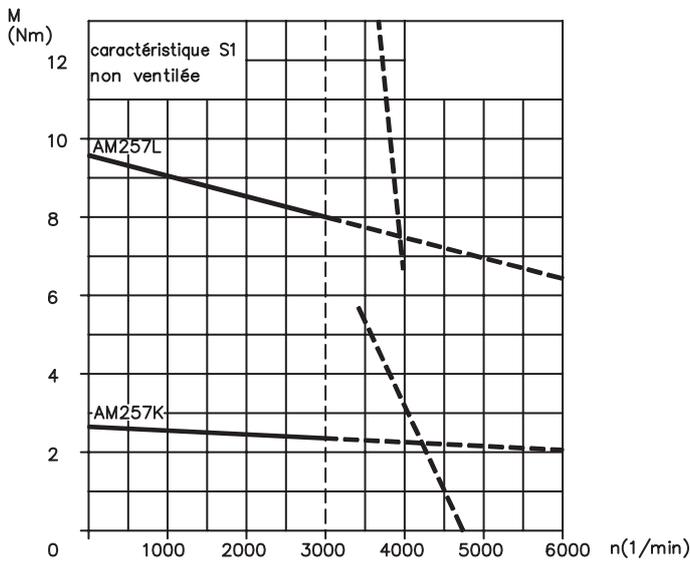
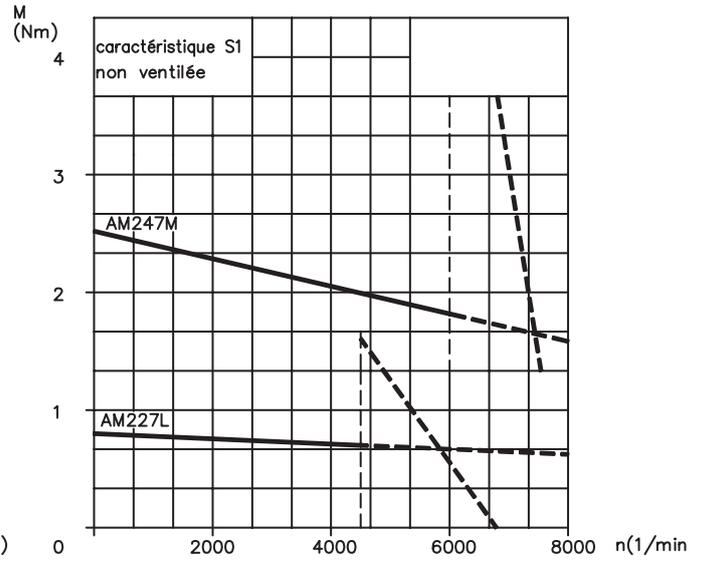
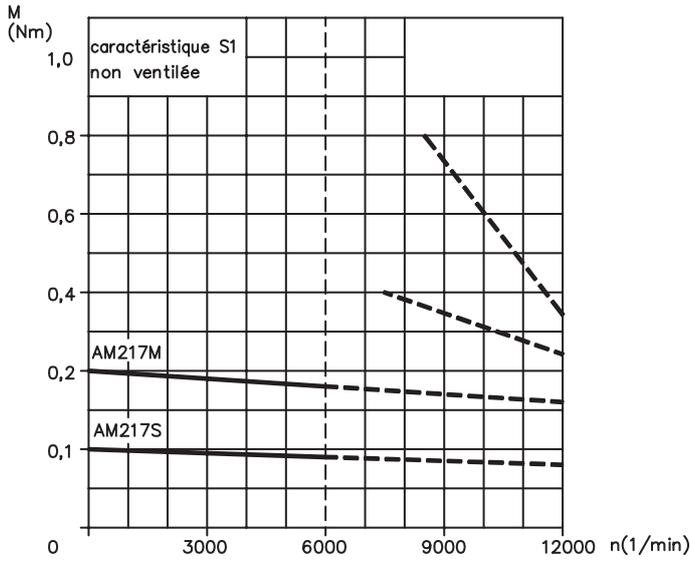
AM217...AM297

Paramètres	Sym	Unité	AM217S	AM217M	AM227L	AM247M	AM257K	AM257L	AM277M	AM297M
Couple d'arrêt	M ₀	Nm	0,1	0,2	0,8	2,5	2,6	9,5	22	40
Courant à l'arrêt	I _{0rms}	A	0,6	0,93	0,83	1,78	1,9	6,1	13,7	23,4
Vitesse nominale	n _n	min ⁻¹	6000	6000	4500	3000	3000	3000	3000	3000
Constante de couple	K _{Trms}	Nm/A	0,17	0,22	0,96	1,41	1,36	1,55	1,6	1,71
Constante de tension	K _{E rms}	mV/min	10	13	58	85	82	94	97	103,5
Tension nominale de réseau	U _n	V	230		400	400-480				
Couple nominal à n _n	M _n	Nm	0,09	0,18	0,72	2,15	2,3	8	17	26
Courant nominal	I _n	A	0,59	0,89	0,83	1,64	1,76	5,6	11,3	17
Puissance nominale	P _n	kW	0,06	0,11	0,34	0,68	0,72	2,51	5,34	8,17
Courant de crête	I _{0max}	A	2,8	4,3	3,8	8,0	8,6	27,5	63	94
Nombre de pôles du moteur	p _{Mot}	-	6							
Nombre de pôles du résolveur	p _{Res}	-	2							
Résistance de bobinage phase-phase	R ₂₀	Ω	38,2	22	47,7	14,8	9,5	1,61	0,94	0,3
Inductance de bobinage phase-phase	L	mH	6,5	4,7	43	32	40	10	9	2,9
Classe d'isolation	-	-	F, DIN 57530							
Point de comm. contact thermique	-	°C	145 ±5							
Type de fabrication	-	-	IM B5(V1,V3), DIN 42950							
Moment d'inertie du rotor	J	kgcm ²	0,06	0,12	0,13	1,4	2,1	6,5	13,1	139,4
Moment de friction statique	M _R	Nm	0,01	0,01	0,02	0,05	0,1	0,2	0,4	0,6
Sollicitation radiale admiss. en extrémité d'arbre en n _n	F _R	N	60	60	115	270	580	580	640	780
Sollicitation axiale admissible en extrémité d'arbre en n _n	F _A	N	20	20	40	90	180	180	200	360
Tolérance de la bride	-	-	R, DIN 42955							
Qualité vibrationnelle	-	-	N, DIN ISO 2373							
Const. de temps thermique	t _{TH}	min	5	7	22	15	60	70	75	60
Poids standard	G	kg	0,7	0,8	1,5	3,3	4,5	8,7	17	40
Connecteur Résolveur	-	-	Câble		12 pôles, rond					
Câble RES, blindé	-	mm ²	4 x 2 x 0,25							
Connecteur de puissance	-	-	Câble		4 + 4-pôles, angulaire					KK*
Câble de moteur, blindé	-	mm ²	4 x 1			4 x 1,5		4 x 2,5		4 x 4
Moment d'arrêt	M _{BR}	Nm	—	1,2	2,5	5			12	20
Tension d'alimentation	U _{BR}	V=	24 +15/-0%							
Puissance électrique	P _{BR}	W	—	8	12	16		18	22	
Moment d'inertie	J _{BR}	kgcm ²	—	0,07	0,38	1,06		3,6	9,5	
Durée de montée du frein	t _{BRH}	ms	—	15-20	10-15	10-30		30-60	20-60	
Durée de chute du frein	t _{BRL}	ms	—	5-10	10-15	5-15		10-20	10-35	
Poids du frein	G _{BR}	kg	—	0,3	0,4	0,75		1,5	3,3	
Câble de moteur avec frein, blindé	-	mm ²	—	4x1 + 2x0,75		4x1,5 + 2x0,75		4x2,5 + 2x1	4x1**	

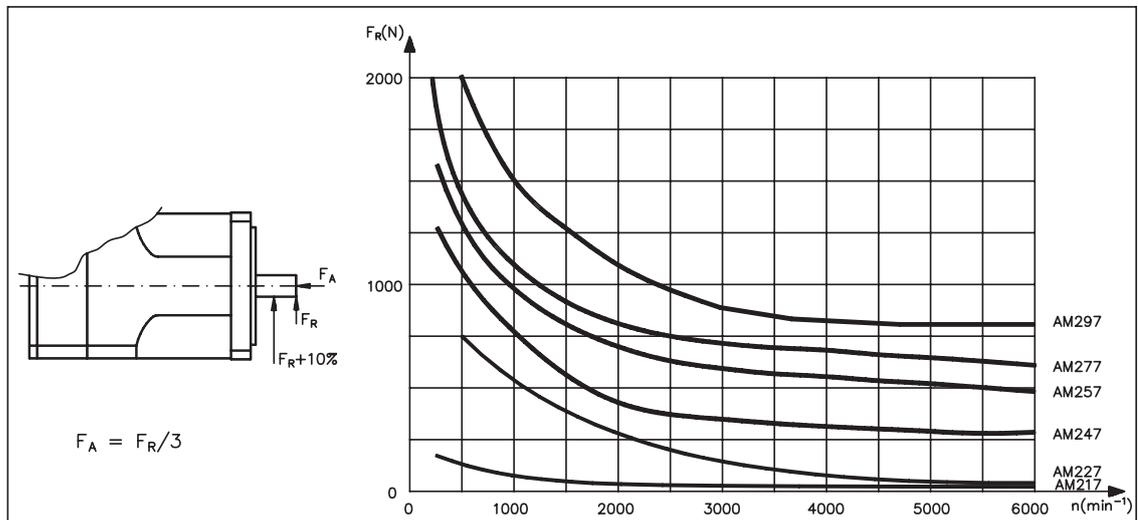
* Coffret de raccordement

** Câble de frein seulement

Courbes caractéristiques

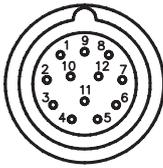


Forces radiales admissibles

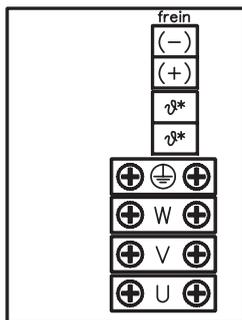


Raccordement

Vue de devant connecteur Résolveur

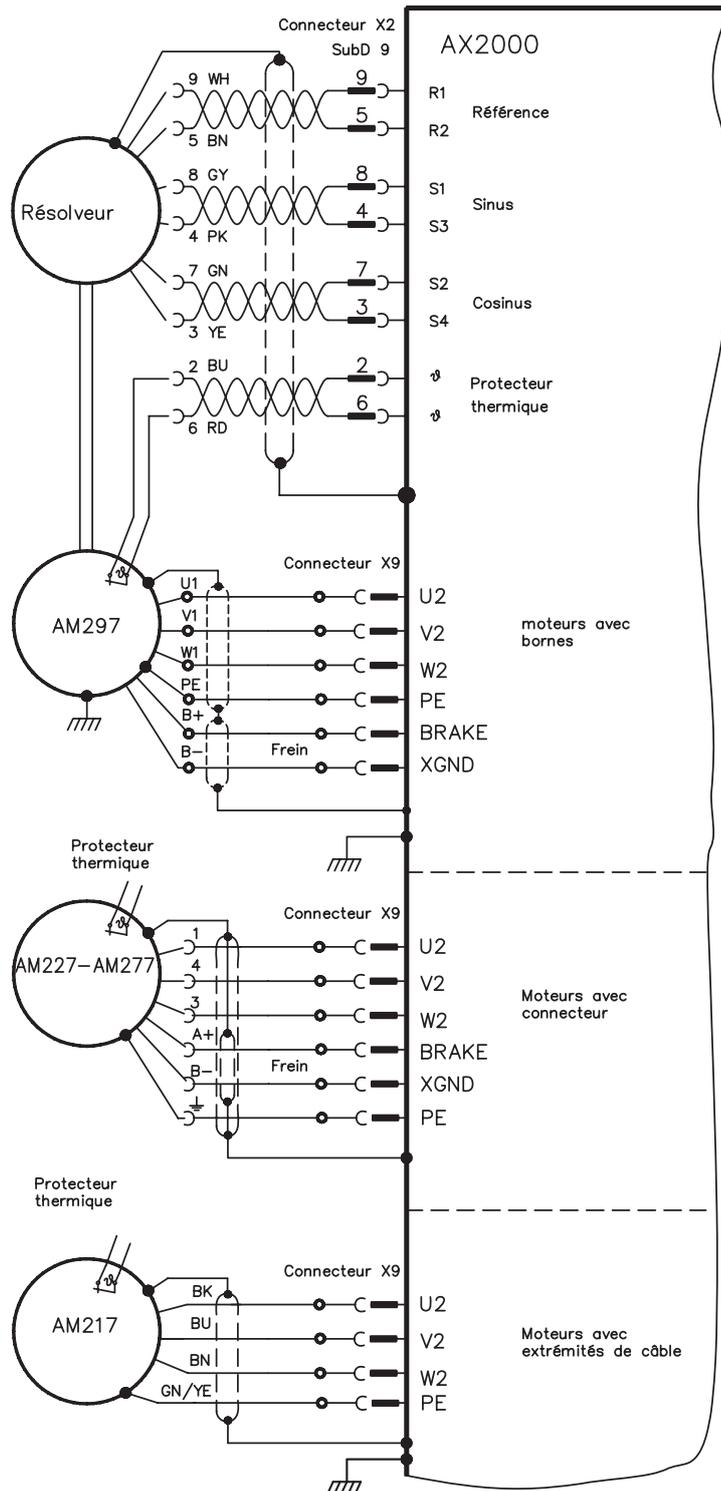


Vue de devant connecteur de puissance



* Option

Vue de devant connecteur de puissance



codeage couleur de IEC 757

BECKHOFF

Beckhoff Industrie Elektronik

Eiserstraße 5
 D - 33415 Verl
 Telefon : 05246 / 963-0
 Telefax : 05246 / 963-149