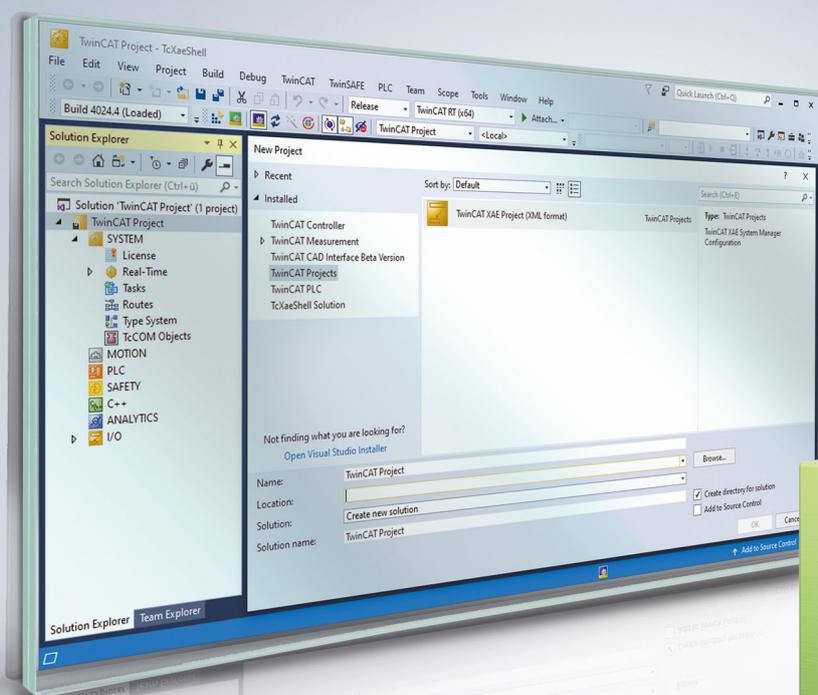


Handbuch | DE

TwinCAT 3

Ordner- und Dateitypen



Inhaltsverzeichnis

1	Vorwort.....	5
1.1	Hinweise zur Dokumentation	5
1.2	Sicherheitshinweise	6
1.3	Hinweise zur Informationssicherheit	7
2	Dateien TwinCAT-SPS-Projekt.....	8
2.1	Port_xxx.app	8
2.2	Port_xxx.autostart	8
2.3	Port_xxx.cid.....	8
2.4	Port_xxx.crc	8
2.5	Port_xxx.occ.....	9
2.6	Port_xxx.oce	9
2.7	Port_xxx.ocm	9
2.8	Port_xxx_boot.tizip.....	10
2.9	Port_xxx_act.tizip	10
2.10	Port_xxx.bootdata	10
2.11	Port_xxx.bootdata-old	11
2.12	PLC_Name.tzip	11
2.13	PLC_Name.tmc.....	11
2.14	PLC_Name.tpy.....	11
3	Dateien TwinCAT-C++-Projekt	13
4	Dateien TwinCAT-Projekt	16
4.1	CurrentConfig.xml	16
4.2	CurrentConfig.tzip	16
5	Dateien PLC HMI	17
5.1	Port_xxx.textlistname.txt	17
5.2	Port_xxx Folder	17
6	Dateien PLC HMI (Target Visualisierung)	18
6.1	tc3plchmi.ini	18
7	Dateien PLC HMI Web.....	19
7.1	port_xxx.imagepoolcollection.csv.....	19
7.2	webvisu.cfg.json.....	19
7.3	webvisu.htm	19
7.4	webvisu.js.....	19

1 Vorwort

1.1 Hinweise zur Dokumentation

Diese Beschreibung wendet sich ausschließlich an ausgebildetes Fachpersonal der Steuerungs- und Automatisierungstechnik, das mit den geltenden nationalen Normen vertraut ist.

Zur Installation und Inbetriebnahme der Komponenten ist die Beachtung der Dokumentation und der nachfolgenden Hinweise und Erklärungen unbedingt notwendig.

Das Fachpersonal ist verpflichtet, für jede Installation und Inbetriebnahme die zu dem betreffenden Zeitpunkt veröffentlichte Dokumentation zu verwenden.

Das Fachpersonal hat sicherzustellen, dass die Anwendung bzw. der Einsatz der beschriebenen Produkte alle Sicherheitsanforderungen, einschließlich sämtlicher anwendbaren Gesetze, Vorschriften, Bestimmungen und Normen erfüllt.

Disclaimer

Diese Dokumentation wurde sorgfältig erstellt. Die beschriebenen Produkte werden jedoch ständig weiter entwickelt.

Wir behalten uns das Recht vor, die Dokumentation jederzeit und ohne Ankündigung zu überarbeiten und zu ändern.

Aus den Angaben, Abbildungen und Beschreibungen in dieser Dokumentation können keine Ansprüche auf Änderung bereits gelieferter Produkte geltend gemacht werden.

Marken

Beckhoff®, TwinCAT®, TwinCAT/BSD®, TC/BSD®, EtherCAT®, EtherCAT G®, EtherCAT G10®, EtherCAT P®, Safety over EtherCAT®, TwinSAFE®, XFC®, XTS® und XPlanar® sind eingetragene und lizenzierte Marken der Beckhoff Automation GmbH.

Die Verwendung anderer in dieser Dokumentation enthaltenen Marken oder Kennzeichen durch Dritte kann zu einer Verletzung von Rechten der Inhaber der entsprechenden Bezeichnungen führen.

Patente

Die EtherCAT-Technologie ist patentrechtlich geschützt, insbesondere durch folgende Anmeldungen und Patente:

EP1590927, EP1789857, EP1456722, EP2137893, DE102015105702

mit den entsprechenden Anmeldungen und Eintragungen in verschiedenen anderen Ländern.

EtherCAT®

EtherCAT® ist eine eingetragene Marke und patentierte Technologie lizenziert durch die Beckhoff Automation GmbH, Deutschland

Copyright

© Beckhoff Automation GmbH & Co. KG, Deutschland.

Weitergabe sowie Vervielfältigung dieses Dokuments, Verwertung und Mitteilung seines Inhalts sind verboten, soweit nicht ausdrücklich gestattet.

Zu widerhandlungen verpflichten zu Schadenersatz. Alle Rechte für den Fall der Patent-, Gebrauchsmuster- oder Geschmacksmustereintragung vorbehalten.

1.2 Sicherheitshinweise

Sicherheitsbestimmungen

Beachten Sie die folgenden Sicherheitshinweise und Erklärungen!
Produktspezifische Sicherheitshinweise finden Sie auf den folgenden Seiten oder in den Bereichen Montage, Verdrahtung, Inbetriebnahme usw.

Haftungsausschluss

Die gesamten Komponenten werden je nach Anwendungsbestimmungen in bestimmten Hard- und Software-Konfigurationen ausgeliefert. Änderungen der Hard- oder Software-Konfiguration, die über die dokumentierten Möglichkeiten hinausgehen, sind unzulässig und bewirken den Haftungsausschluss der Beckhoff Automation GmbH & Co. KG.

Qualifikation des Personals

Diese Beschreibung wendet sich ausschließlich an ausgebildetes Fachpersonal der Steuerungs-, Automatisierungs- und Antriebstechnik, das mit den geltenden Normen vertraut ist.

Erklärung der Symbole

In der vorliegenden Dokumentation werden die folgenden Symbole mit einem nebenstehenden Sicherheitshinweis oder Hinweistext verwendet. Die Sicherheitshinweise sind aufmerksam zu lesen und unbedingt zu befolgen!

GEFAHR

Akute Verletzungsgefahr!

Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, besteht unmittelbare Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen!

WARNUNG

Verletzungsgefahr!

Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, besteht Gefahr für Leben und Gesundheit von Personen!

VORSICHT

Schädigung von Personen!

Wenn der Sicherheitshinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, können Personen geschädigt werden!

HINWEIS

Schädigung von Umwelt oder Geräten

Wenn der Hinweis neben diesem Symbol nicht beachtet wird, können Umwelt oder Geräte geschädigt werden.

Tipp oder Fingerzeig



Dieses Symbol kennzeichnet Informationen, die zum besseren Verständnis beitragen.

1.3 Hinweise zur Informationssicherheit

Die Produkte der Beckhoff Automation GmbH & Co. KG (Beckhoff) sind, sofern sie online zu erreichen sind, mit Security-Funktionen ausgestattet, die den sicheren Betrieb von Anlagen, Systemen, Maschinen und Netzwerken unterstützen. Trotz der Security-Funktionen sind die Erstellung, Implementierung und ständige Aktualisierung eines ganzheitlichen Security-Konzepts für den Betrieb notwendig, um die jeweilige Anlage, das System, die Maschine und die Netzwerke gegen Cyber-Bedrohungen zu schützen. Die von Beckhoff verkauften Produkte bilden dabei nur einen Teil des gesamtheitlichen Security-Konzepts. Der Kunde ist dafür verantwortlich, dass unbefugte Zugriffe durch Dritte auf seine Anlagen, Systeme, Maschinen und Netzwerke verhindert werden. Letztere sollten nur mit dem Unternehmensnetzwerk oder dem Internet verbunden werden, wenn entsprechende Schutzmaßnahmen eingerichtet wurden.

Zusätzlich sollten die Empfehlungen von Beckhoff zu entsprechenden Schutzmaßnahmen beachtet werden. Weiterführende Informationen über Informationssicherheit und Industrial Security finden Sie in unserem <https://www.beckhoff.de/secguide>.

Die Produkte und Lösungen von Beckhoff werden ständig weiterentwickelt. Dies betrifft auch die Security-Funktionen. Aufgrund der stetigen Weiterentwicklung empfiehlt Beckhoff ausdrücklich, die Produkte ständig auf dem aktuellen Stand zu halten und nach Bereitstellung von Updates diese auf die Produkte aufzuspielen. Die Verwendung veralteter oder nicht mehr unterstützter Produktversionen kann das Risiko von Cyber-Bedrohungen erhöhen.

Um stets über Hinweise zur Informationssicherheit zu Produkten von Beckhoff informiert zu sein, abonnieren Sie den RSS Feed unter <https://www.beckhoff.de/secinfo>.

2 Dateien TwinCAT-SPS-Projekt

2.1 Port_xxx.app

Binärdatei des SPS-Projekts

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.2 Port_xxx.autostart

Leere Datei, die die Option Autostart aktiviert

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Option Autostart aktivieren (projektunabhängige Systemeinstellung)
Voraussetzung	-	-

2.3 Port_xxx.cid

Datei, die die Compileinfo_IDs enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.4 Port_xxx.crc

Datei, die die Prüfsumme des SPS-Projekts enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.5 Port_xxx.occ

Symbolik des SPS-Projekts

- Die Datei enthält die Änderungen der Symbolik des SPS-Projekts für einen Online-Change.
- Wenn die Option **Symbolic Mapping** nicht aktiviert ist, enthält diese Datei auch die Änderungen der Mapping-Konfiguration für ein Aktivieren/Update Bootprojekt.
- Beim Aktivieren der Konfiguration wird die occ-Datei in beiden Verzeichnissen zurückgesetzt.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.6 Port_xxx.oce

Die Datei enthält die Änderungen der Eventklassen zum Zeitpunkt eines OnlineChanges, welche in einem SPS-Projekt verwendet werden.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	-	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	-	Bei Änderung der genutzten Eventklassen und OnlineChange
Voraussetzung	-	-

2.7 Port_xxx.ocm

Beschreibungsdatei der Mapping-Konfiguration

- Wenn die Option **Symbolic Mapping** aktiviert ist, enthält die Datei die Änderungen der Mapping-Konfiguration des SPS-Projekts für ein Aktivieren/Update Bootprojekt.
- Beim Aktivieren der Konfiguration wird die ocm-Datei in beiden Verzeichnissen zurückgesetzt.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • TwinCAT-Projekt erstellen • TwinCAT-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.8 Port_xxx_boot.tizip

Archivordner, der die COMPILEINFO-Datei des Bootprojekts enthält

Die COMPILEINFO-Datei enthält die Kompilier-Informationen und die Login-Information des SPS-Projekts.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.9 Port_xxx_act.tizip

Archivordner, der die COMPILEINFO-Datei des aktuell laufenden SPS-Projekts enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	-	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	-	<ul style="list-style-type: none"> • SPS einloggen mit Änderung
Voraussetzung	-	-

2.10 Port_xxx.bootdata

Bootdatei, die die persistenten Daten speichert

Nachdem das TwinCAT-System gestartet und die SPS geladen worden ist, wird die Dateieindung .bootdata in .bootdata-old umbenannt.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	-	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	-	<ul style="list-style-type: none"> • TwinCAT-System stoppen • Verwendung von FB_WritePersistentData
Voraussetzung	-	-

2.11 Port_xxx.bootdata-old

Backup-Datei für die persistenten Daten

Die Datei wird gelöscht, nachdem die neue Bootdatei vollständig geschrieben worden ist.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	-	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	-	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • TwinCAT-System neustarten
Voraussetzung	-	-

2.12 PLC_Name.tpzip

Archivordner des SPS-Projekts

Der Umfang des Inhalts kann in den Projekteigenschaften konfiguriert werden.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\CurrentConfig\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\CurrentConfig\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	-	-

2.13 PLC_Name.tmc

TC3-Modul-Beschreibungsdatei

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	A)..\<Solution name>\<Project name>\<PLC name>\ B)..\<Solution name>\<Projektname>_Boot\<Platform>\Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	A) - B) TMC als Target File aktiviert	<ul style="list-style-type: none"> • TMC als Target File aktiviert

2.14 PLC_Name.tpy

TC2-SPS-Beschreibungsdatei

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	A)..\ <solution name>\<plc="" name>\<project="" name>\<br=""></solution> B)..\ <solution name>\<project="" name>_boot\<platform>\plc\<="" td=""> <td>C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\</td> </solution>	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Bootprojekt aktivieren • SPS einloggen mit Update Bootprojekt
Voraussetzung	A) - B) TPY als Target File aktiviert	<ul style="list-style-type: none"> • TPY als Target File aktiviert

3 Dateien TwinCAT-C++-Projekt

Datei	Beschreibung	Weitere Informationen
Engineering / XAE		
*.sln	Visual Studio Solution-Datei, beherbergt TwinCAT- und Nicht-TwinCAT-Projekte	
*.tsproj	TwinCAT Projekt, Sammlung aller verschachtelten TwinCAT-Projekte, wie TwinCAT C++ oder TwinCAT SPS-Projekt	
_Config/	Ordner enthält weitere Konfigurationsdateien (*.xti), die zum TwinCAT-Projekt gehören.	Siehe Menü Tools Options TwinCAT XAE-Environment File Settings
_Deployment/	Ordner für kompilierte TwinCAT C++ Treiber	
*.tmc	TwinCAT Module Class Datei (XML-basiert)	Siehe TwinCAT Module Class Editor (TMC)
*.rc	Ressourcendatei	Siehe Siehe Version/ Herstellerinformation
.vcxproj.	Visual Studio C++ Projektdateien	
*ClassFactory.cpp/.h	Class Factory für diesen TwinCAT Treiber	
*Ctrl.cpp/.h	Treiber hochladen und entfernen für TwinCAT UM Plattform	
*Driver.cpp/.h	Treiber hochladen und entfernen für TwinCAT RT Plattform	
*Interfaces.cpp/.h	Deklaration der TwinCAT COM Schnittstellenklassen	
*W32.cpp/.def/.idl		
*.cpp/.h	Eine C++/Header-Datei pro TwinCAT Modul im Treiber. Benutzercode hier einfügen.	
Resource.h	Wird von *.rc Datei benötigt	
TcPch.cpp/.h	Wird für die Erstellung von vorkompiliertem Header verwendet	
%TC_INSTALLPATH%\Repository\<Vendor>\<PrjName>\<Version>\<Platform>*.tmx	Kompilierter Treiber, der über das TcLoader geladen wird. <i>C:\TwinCAT\3.x\Repository\C++ Module Vendor\Untitled1\0.0.0.1\TwinCAT RT *Untitled1.tmx</i>	Siehe Versionierte C++ Projekte
%TC_INSTALLPATH%\CustomConfig\Modules*	Veröffentlichtes TwinCAT Treiberpaket normalerweise C: <i>\TwinCAT\3.x\CustomConfig\Modules*</i>	Siehe Module exportieren
Laufzeit / XAR		
%TC_BOOTPRJPATH%\CurrentConfig*	Derzeitiges Konfigurationssetup <i>Windows: C:\TwinCAT\3.x\Boot TwinCAT/BSD: /usr/local/etc/TwinCAT/3.x/Boot</i>	
%TC_DRIVERAUTOINSTALLPATH%*.sys/pdb	Kompilierter, plattformspezifischer Treiber, der über das Betriebssystem geladen wird. <i>Windows: C:\TwinCAT\3.x\Driver\AutoInstall (System geladen) TwinCAT/BSD: <nicht verfügbar></i>	
%TC_INSTALLPATH%\Boot\Repository\<Vendor>\<PrjName>\<Version>*.tmx	Kompilierter Plattform-spezifischer Treiber, der über den TcLoader geladen wird. <i>Windows: C:\TwinCAT\3.x\Boot\Repository\C++ Module Vendor\Untitled1\0.0.0.1\Untitled1.tmx TwinCAT/BSD: /usr/local/etc/TwinCAT/3.x/Boot\Repository\C++ Module Vendor\Untitled1\0.0.0.1\Untitled1.tmx</i>	

Datei	Beschreibung	Weitere Informationen
%TC_BOOTPRJPATH%\TMI\OBJECTID.tmi	TwinCAT Module Instance Datei Beschreibt Variablen des Treibers Dateiname lautet <i>ObjectID.tmi</i> Windows: C:\TwinCAT\3.x\Boot\TMI\OTCID.tmi TwinCAT/BSD: /usr/local/etc/TwinCAT/3.x/Boot/TMI/OTCID.tmi	
Temporäre Dateien		
*.sdf	IntelliSense Datenbank	
*.suo / *.v12.suo	Benutzerspezifische und Visual Studio-spezifische Dateien	
*.tsproj.bak	Automatisch generierte Sicherungsdatei von <i>tsproj</i>	
ipch/	Für vorkompilierten Header erstelltes Zwischen-Verzeichnis	

4 Dateien TwinCAT-Projekt

4.1 CurrentConfig.xml

Beschreibungsdatei der aktuellen Konfiguration.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • TwinCAT-Projekt erstellen • TwinCAT-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren
Voraussetzung	-	-

4.2 CurrentConfig.tszip

Archivordner, der die tsproj-Datei sowie alle referenzierten xti-Dateien enthält.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • TwinCAT-Projekt erstellen • TwinCAT-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • Auto Save <TwinCAT-Projektname> to Target as Archive ist aktiv 	

5 Dateien PLC HMI

5.1 Port_xxx.textlistname.txt

Für jede im Projekt vorhandene Textliste wird eine Datei angelegt, die alle Einträge dieser Textliste enthält.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\Port_xxx\Visu	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\Port_xxx\Visu
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • Target- und/oder WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

5.2 Port_xxx Folder

In diesem Ordner wird automatisch ein weiterer Ordner „Visu“ angelegt, in dem wiederum die Dateien sowie die Bilder der PLC HMI gespeichert werden.

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\ Plc\	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • Target- und/oder WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

6 Dateien PLC HMI (Target Visualisierung)

6.1 tc3plchmi.ini

Konfigurationsdatei, die die Einstellungen des TargetVisualisierungs-Client enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\ Plc	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • TargetVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

7 Dateien PLC HMI Web

7.1 port_xxx.imagepoolcollection.csv

Datei, die eine Auflistung der Einträge aller im SPS-Projekt verfügbaren Bildersammlungen (ImagePools) enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\Port_xxx\Visu	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\Port_xxx\Visu
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

7.2 webvisu.cfg.json

Konfigurationsdatei, die die Einstellungen des WebVisualisierungs-Objekts enthält

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\Port_xxx\Visu	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\Port_xxx\Visu
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

7.3 webvisu.htm

HTML-Seite, die zum Anzeigen der Visualisierung im Internet-Browser verwendet wird

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\Port_xxx\Visu	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\Port_xxx\Visu
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none"> • SPS-Projekt erstellen • SPS-Projekt neu erstellen 	<ul style="list-style-type: none"> • Konfiguration aktivieren • Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none"> • WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt 	

7.4 webvisu.js

Datei, die die JavaScript-Logik enthält, die in der Visualisierung verwendet wird

Ablageort

	Projektverzeichnis	TwinCAT-Bootverzeichnis
Pfad	..\<Solution name>\<Project name>_Boot\<Platform>\Plc\Port_xxx\Visu	C:\TwinCAT\3.1\Boot\Plc\Port_xxx\Visu
Entstehungszeitpunkt	<ul style="list-style-type: none">• SPS-Projekt erstellen• SPS-Projekt neu erstellen	<ul style="list-style-type: none">• Konfiguration aktivieren• Online-Change / Download
Voraussetzung	<ul style="list-style-type: none">• WebVisualisierungs-Objekt hinzugefügt	

Mehr Informationen:
www.beckhoff.de/te1000

Beckhoff Automation GmbH & Co. KG
Hülshorstweg 20
33415 Verl
Deutschland
Telefon: +49 5246 9630
info@beckhoff.de
www.beckhoff.de

